

第5章 仕事とエネルギー

5.1 1次元の場合

問題 5.1

問題 2.2 の運動方程式は,

$$m\ddot{x} = mg \sin \beta \quad (\text{A2.1})$$

となる. この両辺に速度 \dot{x} を掛け, 変形すると,

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} m \dot{x}^2 - mg \sin \beta \cdot x + U_0 \right) = 0$$

に帰着する. ここで U_0 は積分定数である. 重力によるポテンシャルエネルギー U は,

$$U = -mg \sin \beta \cdot x + U_0$$

である. 原点 $x = 0$ でポテンシャルエネルギーが 0 となるように積分定数を決めると, $U_0 = 0$ と定まるから, ポテンシャルエネルギーは,

$$U = -mg \sin \beta \cdot x$$

となる. 全エネルギーは,

$$E = \frac{1}{2} m \dot{x}^2 - mg \sin \beta \cdot x$$

となり, $\frac{dE}{dt} = 0$ より保存する.

問題 5.3

[1] 運動方程式 (5.15) の両辺に、速度 \dot{x} を掛け、変形する.

$$\begin{aligned}
 m\dot{x}\ddot{x} &= -\lambda e^{-ax}(1 - e^{-ax}) \cdot \frac{dx}{dt} \\
 \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} m\dot{x}^2 \right) &= -\frac{d}{dx} \left(\lambda \int e^{-ax}(1 - e^{-ax}) dx \right) \cdot \frac{dx}{dt} \\
 &= -\frac{d}{dx} \left[\frac{\lambda}{2a} e^{-ax}(e^{-ax} - 2) + U_0 \right] \cdot \frac{dx}{dt} \\
 &= -\frac{d}{dt} \left[\frac{\lambda}{2a} e^{-ax}(e^{-ax} - 2) + U_0 \right] \\
 \therefore \frac{d}{dt} \left[\frac{1}{2} m\dot{x}^2 + \frac{\lambda}{2a} e^{-ax}(e^{-ax} - 2) + U_0 \right] &= 0
 \end{aligned}$$

ここで、 U_0 は積分定数である。これは、運動エネルギー $\frac{1}{2}m\dot{x}^2$ と、ポテンシャルエネルギー

$$U = \frac{\lambda}{2a} e^{-ax}(e^{-ax} - 2) + U_0$$

の和で定義される全エネルギー

$$E = \frac{1}{2} m\dot{x}^2 + \frac{\lambda}{2a} e^{-ax}(e^{-ax} - 2) + U_0$$

が保存することを示す。

未定の定数 U_0 は、 $x \rightarrow \infty$ でポテンシャルエネルギーが 0 となる条件を付けると、 $U_0 = 0$ のように値が定まる。従って、ポテンシャルエネルギーは、

$$U = \frac{\lambda}{2a} e^{-ax}(e^{-ax} - 2), \quad (\text{A5.1})$$

全エネルギーは、

$$E = \frac{1}{2} m\dot{x}^2 + \frac{\lambda}{2a} e^{-ax}(e^{-ax} - 2) \quad (\text{A5.2})$$

となる。

[2] 初期に $x = 0$ で $\dot{x} = v_0$ とすると、(A5.2) に代入することで、全エネルギーが、

$$E = \frac{1}{2} m v_0^2 - \frac{\lambda}{2a} \quad (\text{A5.3})$$

と定まる。この初期の状態と、任意の状態 (座標 x , 速度 \dot{x}) との間で、全エネルギーが等しいことにより、等式、

$$\frac{1}{2} m\dot{x}^2 + \frac{\lambda}{2a} e^{-ax}(e^{-ax} - 2) = \frac{1}{2} m v_0^2 - \frac{\lambda}{2a} \quad (\text{A5.4})$$

$x \rightarrow \infty$ における速度を v_∞ とすると、初期の状態と無限遠方に達した時の間で全エネルギーが等しいことにより、等式、

$$\frac{1}{2} m v_\infty^2 = \frac{1}{2} m v_0^2 - \frac{\lambda}{2a}$$

が成り立つ。 $x \rightarrow \infty$ に到達しうするためには、 $\frac{1}{2}mv_\infty^2 > 0$ でなければならない。従って、

$$\frac{1}{2}mv_0^2 - \frac{\lambda}{2a} > 0$$

でなければならない。この不等式は整理すると、

$$v_0 > \sqrt{\frac{\lambda}{ma}}$$

と表される。

付録「ポテンシャルエネルギーの図による考察」

図に、ポテンシャルエネルギー (A5.1) の x 依存性を示す。この図に、全エネルギーの値 (A5.3) の直線で重ねて示す。

ポテンシャルエネルギーは、 $x \geq 0$ の場合、 $U < 0$ であるから、 $E > 0$ であるならば、 U の曲線と値 E との交点は存在しない。この場合、運動可能な範囲は、 x の正の全範囲 $0 \leq x < \infty$ となる

